Автоматизированное рабочее место оператора АРМ "Юпитер" КРОС

Версия 2.0.2

Инструкция по установке
ред 1.0

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

Санкт-Петербург
2023

Оглавление

Введение....3
Назначение руководства....3
Термины и определения....3
1. Основные сведения о программе....4
1.1 Назначение программы....4
1.2 Основные функции....4
1.3 Минимальные системные требования....4
2. Установка АРМ....6
2.1. Подготовка операционной системы....6
2.2. Получение установочного пакета....6
2.3. Настройки АРМ при первом запуске....6
3. Удаление АРМ....9

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

Введение

Назначение руководства

Настоящее руководство содержит сведения об особенностях установки программного обеспечения Автоматизированое Рабочее Место оператора/дежурного (в дальнейшем АРМ).

Руководство предназначено для ознакомления пользователей с необходимыми действиями при установке программного обеспечения.

Руководство рассчитано на пользователей, имеющих опыт работы с персональным компьютером. В частности с операционными системами семейства Linux, построенных на основе операционной системы Debian.

Пользователям в ходе установки, настройки и запуска программного обеспечения рекомендуется, кроме данного документа, руководствоваться документацией на операционную систему, используемый тип персонального компьютера и программно-аппаратные средства локальной вычислительной сети (ЛВС).

Термины и определения

АРМ — автоматизированное рабочее место.

ОС — операционная система

ПО — программное обеспечение.

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

1. Основные сведения о программе

1.1 Назначение программы

АРМ является клиентской частью комплекса распределённой обработки сообщений (Сервер-КРОС).

АРМ предназначен для получения извещений с сервера КРОС. АРМ позволяет отрабатывать тревоги по объектам охраны, отображать оператору информацию по охраняемым объектам, приборам, группам задержания, неисправностям и иным тревожным состояниям.

1.2 Основные функции

Работа в АРМ предусматривает следующий функционал:

1. Взаимодействие с приборами охраны

2. Взаимодействие с охраняемыми объектами

3. Взаимодействие с группами задержания

4. Отображение списка тревог

5. Отображение списка событий («лента событий»)

6. Отображение списка неисправностей

7. Отображение списка охраняемых объектов

8. Отображение списка приборов

9. Отображение списка групп задержания

10. Обработка тревог

11. Отображение на карте охраняемых объектов, групп задержания (в том случае, когда они используют мобильное приложение «Юпитер-ГЗ»), тревог

12. Отображение на карте перемещений пользователей, использующих мобильное приложение «Юпитер-ТК v 2.0», групп задержания (при использовании мобильного приложения «Юпитер-ГЗ»), а также при использовании мобильной тревожной кнопки «Юпитер-6423»

13. Регистрация действий групп задержания (доступно ДО или ДПУ при наличии прав)

14. Составление отчётов по охране, если данный функционал определён ролью пользователя.

1.3 Минимальные системные требования

Так как программное обеспечение является «тонким» клиентом, то системные требования, в основном, ограничиваются требованиями операционной системы:

- Операционная система — AstraLinux 1.7 с обновлением не ниже шестого.

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

- Процессор — не ниже Intel Core i3/AMD Ryzen 3. Тестирование показало, что для стабильной работы достаточно процессора с двухядерной архитектурой и с рабочей частотой от 2 ГГц.
- Операционная память — 8Гб и более
- Сеть — сетевой адаптер Ethernet 100 Мб/сек. Допускается работа в Wi-Fi сети при наличии стабильного канала.
- Клавиатура
- Манипулятор «мышь»
- Разрешение экрана не ниже 1280x800 пикселей (рекомендовано 1920x1080)

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

2. Установка АРМ

2.1. Подготовка операционной системы

Перед установкой ПО настоятельно рекомендуется обновить ОС, так как данное ПО тестировалось на ОС AstraLinux SE 1.7 с оперативным обновлением 6 и выше.

Для обновления ОС необходимо обратиться к информации расположенной на сайте производителя ОС - https://wiki.astralinux.ru/pages/viewpage.action?pageId=158612043

Так же, за консультацией и помощью можно обратиться в отдел технической поддержки ООО «Элеста» по телефону 8 800 250-87-27 доб.8 или прочитать информацию в онлайн справочнике

https://srv2.jupiter8.ru/kros/documents/Установка%20Astra%20Linux%20Smolensk%201.7.pdf

2.2. Получение установочного пакета

1. Пакет для установки ПО можно скачать по ссылке:

https://wiki.jupiter8.ru/kros/uploads/ARMJupiterKROS/armjupiterkros.deb

и в терминале перейти и каталог куда был скачан файл.

Или, находясь на компьютере, открыть терминал (в ОС AstraLinux - <Alt>+<T>)

- создать каталог temp и перейти в него:

mkdir temp && cd temp

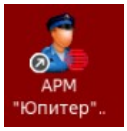
- скачать файл пакета:

wget https://wiki.jupiter8.ru/kros/uploads/ARMJupiterKROS/armjupiterkros.deb

2. Установить ПО

sudo dpkg -i armjupiterkros.deb

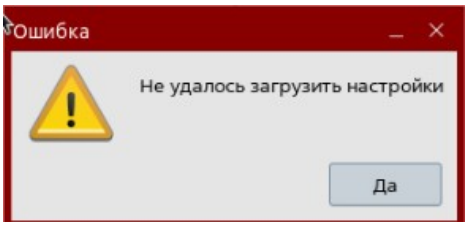
3. По завершению установки на рабочем столе должна появится иконка для запуска ПО



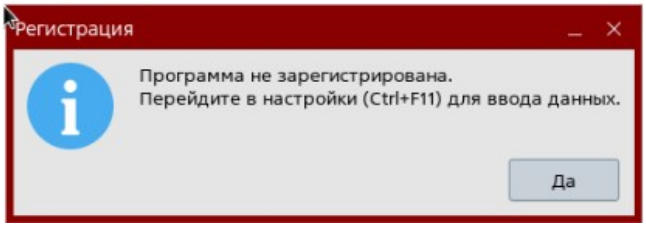
2.3. Настройки АРМ при первом запуске

При первом запуске АРМ выдаст предупреждение о том что отсутствуют настройки ПО. Необходимо нажать «ДА».

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru



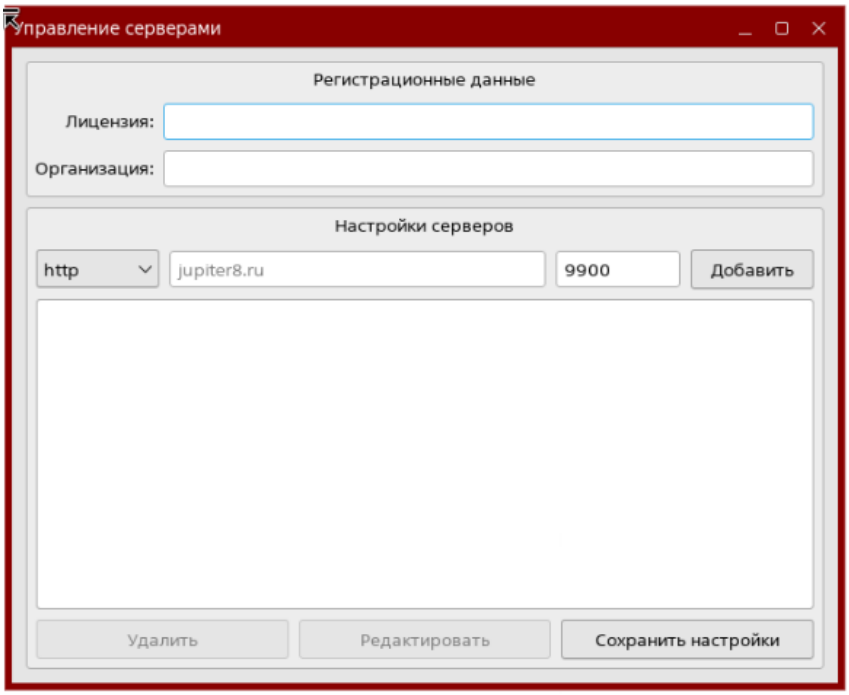
А так же сообщение о том, что отсутствует регистрация ПО. Необходимо нажать «ДА».



Далее ПО еще раз предупредит, что отсутствуют настройки. Необходимо нажать «ДА».

Если регистрационные данные не введены, то при последующем старте ПО будет выдавать эти сообщения каждый раз.

В открывшейся форме необходимо заполнить указанные поля



Лицензия — номер лицензии АРМ, указанный в документации к АРМ или на стикере на системном блоке.

Органицация — наименование организации, за которой закрепляется лицензия.

Далее настраиваются адреса или DNS-имя сервера подключения, на котором установлен сервер КРОС:

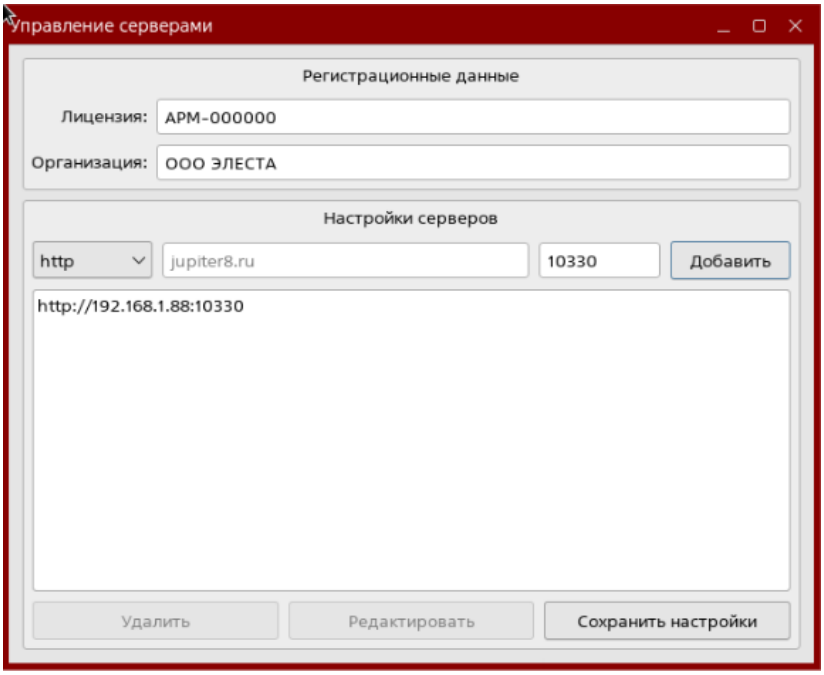
http или **https** — протокол, по которому АРМ будет подключаться к серверу КРОС.

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru

IP-адрес или **имя сервера** — сервер КРОС. Если сервер находится за NAT, то необходимо указать статический адрес маршрутизатора, выданный провайдером. При этом на маршрутизаторе необходимо настроит перенаправление порта.

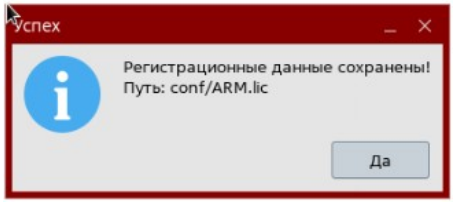
Порт — необходимо указать порт на котором работает КРОС. По умолчанию 9900.

После ввода данных нажать кнопку «Добавить», тогда в списке появится запись сервера КРОС.



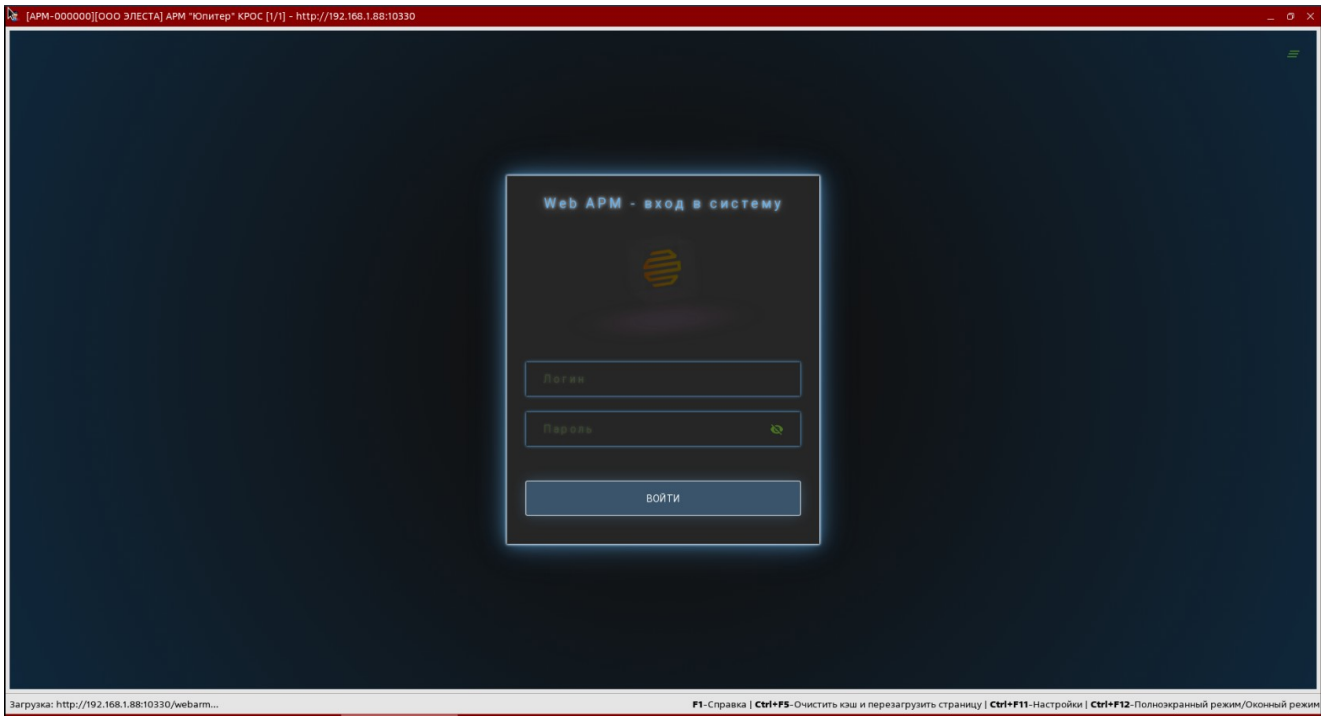
Для редактирования или удаления записи необходимо выделить необходимую запись

Если все данные введены правильно. То после сохранения конфигурации (кнопка «Сохранить настройки») ПО выдаст сообщение



После того как информационное окно будет закрыто в основном окне появится форма для входа АРМ, а в заголовке окна будет отображаться информация о лицензии и адресе подключения

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru



В нижней части отображается вспомогательная информация:

Состояние - информация о текущем процессе подключения

F1 — вызов справки, расположенной на сайте https://wiki.jupiter8.ru

Ctrl+F5 — очистка накопившихся данных и перезагрузка интерфейса.

Ctrl+F11 — Вызвать форму для ввода и изменения данных лицензии и/или параметров подключения к серверу КРОС.

Ctrl+F12 — переключение в полноэкранный режим или возврат в режим окна.

3. Удаление АРМ

Для проверки установки ПО можно ввести команду

dpkg -l | grep armjupiterkros

результат должен выглядеть примерно так

```
root@astra-q:/home/elesta/build/ARMLauncher/Release# dpkg -l|grep armjupiterkros
ii  armjupiterkros                2.0.2                amd64        Work Place Operator Guard Point.
```

Так как ПО было установлено стандартным диспетчером пакетов, то и удаляется оно тоже с его помощью

dpkg -r armjupiterkros

После выполнения команды ярлык на ПО будет удален с рабочего стола и место расположения ПО будет полностью очищено.

SEC.RU | Короткий путь к информации Скачано с sec.ru